

**LÖSNINGSFÖRSLAG**  
till tenta 8 april 2010

**TMV036/TMV035 Analys och linjär algebra K Kf Bt, del B**

1. (a) Bestäm standardmatrisen för den linjära avbildning  $\mathbf{T}$  från  $\mathbb{R}^3$  till  $\mathbb{R}^2$  som är sådan att  $\mathbf{T}(x_1, x_2, x_3) = (x_2 - x_3, x_1)$  (2p)

**Svar:** Standardmatrisen för  $\mathbf{T}$  är  $A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & -1 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$

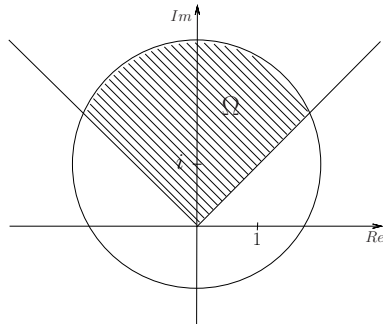
- (b) Bestäm en bas för nollrummet till den linjära avbildningen i deluppgift (a) (Anm. nollrummet består av alla vektorer  $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^3$  sådana att  $T(\mathbf{x}) = \mathbf{0}$ ) (3p)

**Lösning:**  $\mathbf{T}(\mathbf{x}) = \mathbf{0} \Leftrightarrow \begin{cases} x_2 - x_3 = 0 \\ x_1 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \mathbf{x} = t \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}, t \in \mathbb{R}$

**Svar:**  $\mathbf{v} = (0, 1, 1)$  bildar en bas för nollrummet till  $\mathbf{T}$

2. Skissa det område  $\Omega$  i det komplexa talplanet som består av alla komplexa tal  $z$  för vilket  $|z - i| \leq 2$  och  $\frac{\pi}{4} \leq \arg(z) \leq \frac{3\pi}{4}$  (3p)

**Skiss:**



3. Differentialekvationen  $y' = xy$  kan betraktas både som separabel och som linjär av första ordningen. Lös differentialekvationen med

- (a) lösningsmetod för separabla differentialekvationer (4p)

**Lösning:**  $y' = xy \Leftrightarrow \frac{dy}{y} = x dx \Leftrightarrow \ln |y| = \frac{1}{2}x^2 + C_1 \Leftrightarrow y = C e^{x^2/2}$

- (b) lösningsmetod för linjära differentialekvationer av första ordningen (4p)

**Lösning:**  $y' = xy \Leftrightarrow y' - xy = 0 \Leftrightarrow \frac{d}{dx} (e^{-x^2/2} y) = 0 \Leftrightarrow e^{-x^2/2} y = C \Leftrightarrow y = C e^{x^2/2}$

**Svar:**  $y = C e^{x^2/2}$

4. Beräkna den generaliserade integralen  $\int_4^\infty \frac{1}{x(1 + \sqrt{x})} dx$  (6p)

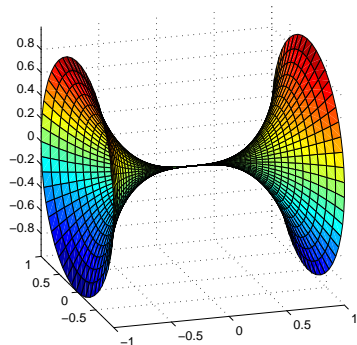
(Tips: gör variabelbytet  $t = \sqrt{x}$ )

**Lösning:**  $\int_4^\infty \frac{1}{x(1 + \sqrt{x})} dx = \left[ \begin{array}{l} t = \sqrt{x} \\ dx = 2t dt \end{array} \right] = \int_2^\infty \frac{2}{t(1+t)} dt =$   
 $= 2 \int_2^\infty \left( \frac{1}{t} - \frac{1}{1+t} \right) dt = 2 [\ln t - \ln(1+t)]_2^\infty = 2 \left[ \ln \frac{t}{1+t} \right]_2^\infty = 2 \cdot \ln \frac{3}{2}$

**Svar:**  $2 \cdot \ln \frac{3}{2}$

5. Låt  $S$  vara den yta som bildas då kurvan  $y = x^3$ ,  $-1 \leq x \leq 1$ , roterar kring  $x$ -axeln. Skissa rotationsytan  $S$  och beräkna dess area. (5p)

**Lösning:**



$$\begin{aligned} \text{Arean av } S &= 2\pi \int_{-1}^1 |x^3| \sqrt{1 + (3x^2)^2} dx = 4\pi \int_0^1 x^3 \sqrt{1 + 9x^4} dx = \\ &= 4\pi \left[ \frac{2}{3 \cdot 36} (1 + 9x^4)^{3/2} \right]_0^1 = \frac{2\pi}{27} (10^{3/2} - 1) \end{aligned}$$

**Svar:**  $\frac{2\pi}{27} (10^{3/2} - 1)$

6. För vilka värden på parametern  $p$  är följande tre vektorer linjärt beroende.

$$\mathbf{v}_1 = \begin{bmatrix} p \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix}, \mathbf{v}_2 = \begin{bmatrix} 2 \\ p \\ 1 \end{bmatrix}, \mathbf{v}_3 = \begin{bmatrix} p \\ p \\ 2 \end{bmatrix} \quad (4p)$$

**Lösning:** Vektorerna är linjärt beroende precis då  $\det([\mathbf{v}_1 \mathbf{v}_2 \mathbf{v}_3]) = 0$

$$\begin{vmatrix} p & 2 & p \\ 1 & p & p \\ 2 & 1 & 2 \end{vmatrix} = p(2p-p) - 2(2-2p) + p(1-2p) = -p^2 + 5p - 4 = 0 \Leftrightarrow p = \frac{5 \pm \sqrt{25 - 4}}{2} = \frac{5 \pm 3}{2}$$

**Svar:** Då  $p = 1$  eller  $p = 4$

7. Låt

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 3 \\ 5 & 2 & 7 \\ -1 & 1 & 1 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}, C = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 1 \\ 4 & 1 \end{bmatrix}$$

- (a) Bestäm  $A^{-1}$  (4p)

**Lösning:**

$$\begin{aligned} [A \ I] &= \begin{bmatrix} 2 & 1 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 5 & 2 & 7 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & -1 & -1 & 0 & 0 & -1 \\ 2 & 1 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 5 & 2 & 7 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \sim \\ &\sim \begin{bmatrix} 1 & -1 & -1 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 3 & 5 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 7 & 12 & 0 & 1 & 5 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & -1 & -1 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 2 & -2 & 1 & 1 \\ 0 & 3 & 5 & 1 & 0 & 2 \end{bmatrix} \sim \\ &\sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & -2 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 7 & -3 & -1 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 5 & -2 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 12 & -5 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & -7 & 3 & 1 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

**Svar:**  $A^{-1} = \begin{bmatrix} 5 & -2 & -1 \\ 12 & -5 & -1 \\ -7 & 3 & 1 \end{bmatrix}$

(b) Lös matrisekvationen  $A^T X B = C$  (4p)

**Lösning:**

$$\begin{aligned} X &= (A^T)^{-1} C B^{-1} = (A^{-1})^T C B^{-1} = \\ &= \begin{bmatrix} 5 & 12 & -7 \\ -2 & -5 & 3 \\ -1 & -1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 1 \\ 4 & 1 \end{bmatrix} \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} = \\ &= \begin{bmatrix} 5 & 12 & -7 \\ -2 & -5 & 3 \\ -1 & -1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 2 & -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -9 & 19 \\ 4 & -8 \\ 1 & -2 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

**Svar:**  $X = \begin{bmatrix} -9 & 19 \\ 4 & -8 \\ 1 & -2 \end{bmatrix}$

8. Låt  $A$  vara en matris av typ  $m \times n$  och låt  $\mathbf{u}$  och  $\mathbf{v}$  vara vektorer i  $\mathbb{R}^n$ . Visa då att;

(a)  $A(\mathbf{u} + \mathbf{v}) = A\mathbf{u} + A\mathbf{v}$  (3p)

(b)  $A(c\mathbf{u}) = c(A\mathbf{u})$  (3p)

Förklara noga varje steg i bevisen. Markera t.ex tydligt vilka andra räknelagar som används och var de kommer in i bevisen.

9. Visa den del av integralkalkylens huvudsats som säger att om  $G(x)$  är någon primitiv (antiderivata) till en kontinuerlig funktion  $f(x)$  på ett intervall  $[a, b]$  så är;

$$\int_a^b f(x) dx = G(b) - G(a) \quad (5p)$$

# Formelblad

## Trigonometriska formler

$$\begin{aligned}\sin(x + y) &= \sin x \cos y + \cos x \sin y & \sin^2 x &= \frac{1 - \cos 2x}{2} \\ \cos(x + y) &= \cos x \cos y - \sin x \sin y & \cos^2 x &= \frac{1 + \cos 2x}{2} \\ \tan(x + y) &= \frac{\tan x + \tan y}{1 - \tan x \tan y}\end{aligned}$$

## Några integraler (integrationskonstanter är utelämnade)

$$\begin{aligned}\int \frac{1}{x^2 + a^2} dx &= \frac{1}{a} \cdot \arctan \frac{x}{a}, \quad a > 0. & \int \frac{1}{x + a} dx &= \ln |x + a|. \\ \int \frac{1}{\sqrt{a^2 - x^2}} dx &= \arcsin \frac{x}{a}, \quad a > 0. & \int \frac{1}{\sqrt{x^2 + a^2}} dx &= \ln \left| x + \sqrt{x^2 + a^2} \right|, \quad a \neq 0. \\ \int \sqrt{x^2 + a^2} dx &= \frac{1}{2} \cdot \left( x \sqrt{x^2 + a^2} + a^2 \ln \left| x + \sqrt{x^2 + a^2} \right| \right) \\ \int \frac{f'(x)}{f(x)} dx &= \ln |f(x)|\end{aligned}$$

### Uttryck i integranden

$$\sqrt{a^2 - x^2}$$

$$\sqrt{a^2 + x^2}, \quad \frac{1}{a^2 + x^2}$$

### Substituera

$$x = a \cdot \sin(\theta), \quad x = a \cdot \cos(\theta)$$

$$x = a \cdot \tan(\theta)$$

## Förskjutningsregeln

Om<sup>1</sup>

$$P(D)y = y'' + ay' + by, \text{ dvs } P(D) = D^2 + aD + b$$

så är

$$P(D)z(x)e^{\alpha x} = e^{\alpha x} P(D + \alpha)z(x)$$

---

<sup>1</sup>Det räcker att  $P(D)$  är en linjär differentialoperator med konstanta koefficienter