

## TMV036 Analys och Linjär Algebra K Kf Bt, del C

Tentan rättas och bedöms anonymt. **Skriv tentamenskoden tydligt på placeringlista och samtliga inlämnade papper.** Fyll i omslaget ordentligt.

Betygsgränser: 20 - 29 p. ger betyget 3, 30 - 39 p. ger betyget 4 och 40 eller mer betyget 5. (Bonuspoäng från duggor 10/11 inkluderas.)

Lösningar läggs ut på kursens (10/11) webbsida senast 30/8. Resultat meddelas via Ladok senast ca. tre veckor efter tentamenstillfället. Därefter kan tentorna granskas och hämtas på MV:s exp. öppen alla vardagar 9-13.

1. (a) Skissa ytorna  $x^2 + y^2 + z^2 = 2x$  och  $x^2 + y^2 + z^2 = 4y$ . (3p)

(b) Visa att ytorna skär varandra i punkten  $(1, 1/2, \sqrt{3}/2)$  under rätt vinkel. (Med vinkel mellan ytorna i en punkt på ytorna menas vinkeln mellan ytornas respektive normaler i punkten.) Gäller detta för alla ytornas gemensamma punkter? (3p)

2. (a) Låt  $f(x, y, z) = x^2 \cos(xz)$  och  $\mathbf{a} = (1, 2, 0)$ . Beräkna riktningsderivatan av  $f$  i punkten  $\mathbf{a}$  i riktningen  $u = [1/3, 2/3, 2/3]^T$ . (2p)

(b) Låt  $z$  vara en funktion av två variabler sådan att  $z(x, y) = f(x^3 e^y)$  får någon differentierbar funktion  $f$ . Visa då att  $z$  uppfyller den partiella differentialekvationen (3p)

$$x \frac{\partial z}{\partial x} - 3 \frac{\partial z}{\partial y} = 0.$$

(c) Ange Jacobimatrisen  $D\mathbf{f}(x, y, z)$  till den funktion från  $\mathbb{R}^3$  till  $\mathbb{R}^2$  som ges av  $\mathbf{f}(x, y, z) = (yz, x^2 \cos(xz))$ . Beräkna speciellt  $D\mathbf{f}(1, 2, 0)$  och använd bl.a. denna matris för att bestämma ett approximativt värde på  $\mathbf{f}(1.1, 1.9, 0.2)$ . (3p)

3. (a) Diagonalisera matrisen (3p)

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 9 \\ 2 & 4 \end{bmatrix},$$

dvs ange en matris  $P$  och en diagonalmatris  $D$  sådana att  $A = PDP^{-1}$ .

(b) Med hjälp av detta, lös följande system av differentialekvationer (3p)

$$\begin{cases} x_1'(t) = x_1(t) + 9x_2(t) \\ x_2'(t) = 2x_1(t) + 4x_2(t) \end{cases} \quad x_1(0) = 0, x_2(0) = 1.$$

4. Låt  $C$  vara den positivt orienterade randen av halvcirkelskivan  $x^2 + y^2 \leq 1, y \geq 0$ . (7p)  
Låt  $\mathbf{F}(x, y) = (e^x - 2y^2)\mathbf{i} + (x + \sin(y^2))\mathbf{j}$ .

(a) Är vektorfältet  $\mathbf{F}$  konservativt i området begränsat av  $C$ ?

(b) Beräkna kurvintegralen  $\oint_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r}$  med hjälp av Greens formel.

(c) Med hjälp av resultat i (b) beräkna kurvintegralen  $\int_{\gamma_1} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r}$ , där  $\gamma_1$  är den del av enhetscirkeln som ligger i övre halvplanet genomlupen medurs.

**Var god vänd!**

5. (a) Ange det ekvationssystem vars lösning är minstakvadratlösningen till  $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$  (3p)  
(vi antar att detta system saknar lösning) och förklara vad det är som minimeras av.

- (b) Bestäm minstakvadratlösningen till ekvationssystemet (3p)

$$\begin{cases} x + 2y = 4 \\ x - y = 3 \\ 2x + y = 5 \end{cases}$$

6. Använd Lagranges multiplikator metod för att bestämma största och minsta avståndet från ellipsen  $13x^2 + 13y^2 + 10xy = 72$  till origo. (5p)

7. Låt  $\mathbf{F}(x, y, z) = y\mathbf{i} + z\mathbf{k}$ . Beräkna flödet av  $\mathbf{F}$  ut genom ytan  $\Omega : z = 1 - \sqrt{x^2 + y^2}$ ,  $z \geq 0$ . Skissa ytan. (6p)

8. (a) Förklara vad som menas med en bas för ett underrum i  $\mathbb{R}^n$ . (6p)

- (b) Bevisa att om  $\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \dots, \mathbf{u}_n$ , är parvis ortogonala nollskilda vektorer i  $\mathbb{R}^n$  så bildar de en bas i  $\mathbb{R}^n$ .

## Lösningar

1. (a) Ytornas ekvationer skrivs om till

$$(x-1)^2 + y^2 + z^2 = 1 \text{ respektive } x^2 + (y-2)^2 + z^2 = 4.$$

Den första ytan blir alltså sfären med centrum i  $(1, 0, 0)$  och radien 1 och den andra är sfären med centrum i  $(0, 2, 0)$  och radien 2.

- (b) Man verifierar lätt att  $(1, 1/2, \sqrt{3}/2)$  ligger på både ytorna. En normal till ytan  $x^2 + y^2 + z^2 = 2x$  (ytan  $x^2 + y^2 + z^2 = 4y$ ) i punkt  $(x, y, z)$  ges av  $N_1(x, y, z) = (2x-2)\mathbf{i} + 2y\mathbf{j} + 2z\mathbf{k}$  (respektive  $N_2(x, y, z) = 2x\mathbf{i} + (2y-4)\mathbf{j} + 2z\mathbf{k}$ ). Vi beräknar skalärprodukten  $N_1(x, y, z) \cdot N_2(x, y, z)$  i en skärningspunkt  $(x, y, z)$ :

$$\begin{aligned} N_1(x, y, z) \cdot N_2(x, y, z) &= (2x-2) \cdot 2x + 2y(2y-4) + 2z \cdot 2z \\ &= 4x^2 + 4y^2 + 4z^2 - 4x - 8y \\ &= 2(x^2 + y^2 + z^2 - 2x) + 2(x^2 + y^2 + z^2 - 4y) = 0 + 0 = 0. \end{aligned}$$

Detta visar att ytorna skär varandra under rätt vinkel i varje skärningspunkt.

2. (a) Vi observerar först att  $\|u\|^2 = \left(\frac{1}{3}\right)^2 + \left(\frac{2}{3}\right)^2 + \left(\frac{2}{3}\right)^2 = 1$  och beräknar

$$\nabla f(x, y, z) = (2x \cos(xz) - x^2 z \sin(xz), 0, -x^3 \sin(xz)) \text{ och } \nabla f(1, 2, 0) = (2, 0, 0).$$

Riktningensderivatan är  $(D_u f)(1, 2, 0) = u \cdot \nabla f(1, 2, 0) = 2/3$ .

- (b) Enligt kedjeregeln får man

$$\frac{\partial z}{\partial x} = f'(x^3 e^y) \cdot 3x^2 e^y \text{ och } \frac{\partial z}{\partial y} = f'(x^3 e^y) \cdot x^3 e^y$$

och därmed

$$x \frac{\partial z}{\partial x} - 3 \frac{\partial z}{\partial y} = 3x^3 e^y f'(x^3 e^y) - 3x^3 e^y f'(x^3 e^y) = 0$$

- (c) Låt  $g_1(x, y, z) = yz$  och  $g_2(x, y, z) = x^2 \cos(xz)$ . Då

$$(D\mathbf{f})(x, y, z) = \begin{bmatrix} \frac{\partial g_1}{\partial x} & \frac{\partial g_1}{\partial y} & \frac{\partial g_1}{\partial z} \\ \frac{\partial g_2}{\partial x} & \frac{\partial g_2}{\partial y} & \frac{\partial g_2}{\partial z} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & z & y \\ 2x \cos(xz) - x^2 z \sin(xz) & 0 & -x^3 \sin(xz) \end{bmatrix}$$

och speciellt i  $(1, 2, 0)$  blir

$$(D\mathbf{f})(1, 2, 0) = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 2 \\ 2 & 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

Ett approximativt värde beräknas enligt

$$\mathbf{f}(1.1, 1.9, 0.2) \approx \mathbf{f}(1, 2, 0) + (D\mathbf{f})(1, 2, 0) \begin{bmatrix} 0.1 \\ -0.1 \\ 0.2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.4 \\ 1.2 \end{bmatrix}.$$

3. (a) Vi söker egenvärdena och egenvektorerna till  $A$ :

$$\det(A - \lambda I_2) = \begin{vmatrix} 1 - \lambda & 9 \\ 2 & 4 - \lambda \end{vmatrix} = \lambda^2 - 5\lambda - 14$$

med rötterna  $\lambda_1 = 7$  och  $\lambda_2 = -2$ .  $A$ :s egenvärde är alltså  $\lambda_1 = 7$  och  $\lambda_2 = -2$ . Nu hittar vi motsvarande egenvektorer.

$\lambda_1 = 7$  :

$$A - 7I_2 = \begin{bmatrix} -6 & 9 \\ 2 & -3 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 2 & -3 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

Vi ser att matrisens nollrum  $= \lambda_1$ :s egenrum spänns upp av vektorn  $\mathbf{v}_1 = \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \end{bmatrix}$

$\lambda_2 = -2$  :

$$A + 2I_2 = \begin{bmatrix} 3 & 9 \\ 2 & 6 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$\lambda_2$ :s egenrum spänns upp av vektorn  $\mathbf{v}_2 = \begin{bmatrix} -3 \\ 1 \end{bmatrix}$ .

Matrisen  $A$  är diagonaliserbar dvs  $A = PDP^{-1}$  med

$$P = [\mathbf{v}_1 \ \mathbf{v}_2] = \begin{bmatrix} 3 & -3 \\ 2 & 1 \end{bmatrix}, \quad D = \begin{bmatrix} 7 & 0 \\ 0 & -2 \end{bmatrix}.$$

- (b) Systemets lösningar är

$$\begin{bmatrix} x_1(t) \\ x_2(t) \end{bmatrix} = c_1 e^{\lambda_1 t} \mathbf{v}_1 + c_2 e^{\lambda_2 t} \mathbf{v}_2 = c_1 e^{7t} \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \end{bmatrix} + c_2 e^{-2t} \begin{bmatrix} -3 \\ 1 \end{bmatrix}.$$

$$\text{Ur } \begin{bmatrix} x_1(0) \\ x_2(0) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} \text{ fås } c_1 \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \end{bmatrix} + c_2 \begin{bmatrix} -3 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} \text{ varav}$$

$$\begin{bmatrix} c_1 \\ c_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 & -3 \\ 2 & 1 \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}.$$

$$\text{Svar: } \begin{bmatrix} x_1(t) \\ x_2(t) \end{bmatrix} = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 3e^{7t} - 3e^{-2t} \\ 2e^{7t} + e^{-2t} \end{bmatrix}.$$

4. (a) Vi räknar:

$$\frac{\partial F_1}{\partial y} = -4y, \quad \frac{\partial F_2}{\partial x} = 1.$$

Eftersom  $\frac{\partial F_1}{\partial y} \neq \frac{\partial F_2}{\partial x}$  i området är  $F$  ej konservativt i det.

- (b) Enligt Greens formel blir

$$\oint_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = \iint_D \left( \frac{\partial F_2}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial y} \right) dx dy = \iint_D (1 + 4y) dx dy,$$

där  $D$  är halvcirkelskivan  $x^2 + y^2 \leq 1$ ,  $y \geq 0$ .

För att beräkna dubbelintegralen går vi över till de polära koordinaterna  $x = r \cos \varphi$ ,  $y = r \sin \varphi$ . Vårt nya integrationsområde blir rektangeln  $E = \{(r, \varphi) : 0 \leq r \leq 1, 0 \leq \varphi \leq \pi\}$  och vi får alltså

$$\begin{aligned} \int \int_D (1 + 4y) dx dy &= \int \int_E (1 + 4r \sin \varphi) r dr d\varphi \\ &= \int_0^1 \left( \int_0^\pi (1 + 4r \sin \varphi) r d\varphi \right) dr \\ &= \int_0^1 [r\varphi - 4r^2 \cos \varphi]_0^\pi dr = \int_0^1 (r\pi + 8r^2) dr = \frac{\pi}{2} + \frac{8}{3}. \end{aligned}$$

- (c) Låt  $\gamma_2$  vara det räta linjestycket från  $(-1, 0)$  till  $(1, 0)$  och  $-\gamma_1$  vara moturs orienterade halvenhetscirkeln i övre halvplanet. Då  $\int_{-\gamma_1} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} + \int_{\gamma_2} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = \oint_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r}$  varav

$$\int_{\gamma_1} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = - \int_{-\gamma_1} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = - \oint_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} + \int_{\gamma_2} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r}.$$

För att beräkna  $\int_{\gamma_2} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r}$  parametriserar vi kurvan  $\gamma_2$  enligt  $\mathbf{r}(t) = t\mathbf{i}$ ,  $t \in [-1, 1]$  och får

$$\int_{\gamma_2} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = \int_{-1}^1 \mathbf{F}(t, 0) \cdot \mathbf{r}'(t) dt = \int_{-1}^1 e^t dt = e - e^{-1}.$$

Det följer nu ur resultat i (b) att

$$\int_{\gamma_1} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = -\frac{\pi}{2} - \frac{8}{3} + e - e^{-1}.$$

5. (a) Minstakvadratlösningar till  $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$  är lösningar till systemet  $A^T A\mathbf{x} = A^T \mathbf{b}$ . Om  $\hat{\mathbf{x}}$  är en sådan lösning, så  $\|A\hat{\mathbf{x}} - \mathbf{b}\| \leq \|A\mathbf{x} - \mathbf{b}\|$  för alla  $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$  då  $A$  är en  $m \times n$ -matris.  
 (b) Ekvationssystemet i matrisform är  $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ , där

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 1 & -1 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} \text{ och } \mathbf{b} = \begin{bmatrix} 4 \\ 3 \\ 5 \end{bmatrix}.$$

Minstakvadratlösningen  $\hat{\mathbf{x}}$  uppfyller  $A^T A\hat{\mathbf{x}} = A^T \mathbf{b}$ . Vi räknar:

$$A^T A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 2 & -1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 1 & -1 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 6 & 3 \\ 3 & 6 \end{bmatrix}, \quad A^T \mathbf{b} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 2 & -1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 4 \\ 3 \\ 5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 17 \\ 10 \end{bmatrix}.$$

och

$$\hat{\mathbf{x}} = \begin{bmatrix} 6 & 3 \\ 3 & 6 \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} 17 \\ 10 \end{bmatrix} = \frac{1}{27} \begin{bmatrix} 6 & -3 \\ -3 & 6 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 17 \\ 10 \end{bmatrix} = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 8 \\ 1 \end{bmatrix}.$$

6. Det gäller att bestämma största och minsta värdena av funktionen  $d(x, y) = x^2 + y^2$  under bivillkoret  $g(x, y) = 13x^2 + 13y^2 + 10xy - 72 = 0$ . Eftersom ellipsen är kompakt antar  $d$  sina största och minsta värde på kurvan. Dem minimerande/maximerande punkter  $(x, y)$  kan bestämmas med hjälp av Lagranges multiplikator metod,  $\nabla g(x, y) = (26x + 10y, 26y + 10x) \neq (0, 0)$  överallt på ellipsen.

Vi får villkoret

$$\begin{vmatrix} \frac{\partial d}{\partial x} & \frac{\partial d}{\partial y} \\ \frac{\partial g}{\partial x} & \frac{\partial g}{\partial y} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 2x & 2y \\ 26x + 10y & 26y + 10x \end{vmatrix} = 20(x^2 - y^2) = 0$$

varav  $y = \pm x$ . Efter insättningen av  $(x, x)$  och  $(x, -x)$  i ellipsens ekvation får vi  $36x^2 = 72 \Leftrightarrow x = \pm\sqrt{2}$  och respektive  $16x^2 = 72 \Leftrightarrow x = \pm 3\sqrt{2}/2$ .

Vi har  $d(\pm x, \pm x) = 2x^2 = \begin{cases} 4, & x = \pm\sqrt{2} \\ 9, & x = \pm 3\sqrt{2}/2 \end{cases}$  och därmed blir största och minsta avståndet  $\sqrt{9} = 3$  och respektive  $\sqrt{4} = 2$ .

7. Ytan parametreras enligt  $\mathbf{r}(a, t) = a \cos t \mathbf{i} + a \sin t \mathbf{j} + (1 - a)\mathbf{k}$ , där  $0 \leq a \leq 1$  och  $0 \leq t \leq 2\pi$ . Då blir  $\mathbf{r}'_a = \cos t \mathbf{i} + \sin t \mathbf{j} - \mathbf{k}$ ,  $\mathbf{r}'_t = -a \sin t \mathbf{i} + a \cos t \mathbf{j}$  och  $\mathbf{r}'_a \times \mathbf{r}'_t = a \cos t \mathbf{i} + a \sin t \mathbf{j} + a \mathbf{k}$  vilken pekar utåt. Låt  $E = \{(a, t) : 0 \leq a \leq 1, 0 \leq t \leq 2\pi\}$  Flödesintegral beräknas enligt formeln

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} \mathbf{F} \cdot dS &= \int \int_E \mathbf{F} \cdot (\mathbf{r}'_a \times \mathbf{r}'_t) da dt \\ &= \int \int_E (a \sin t \mathbf{i} + (1 - a)\mathbf{k}) \cdot (a \cos t \mathbf{i} + a \sin t \mathbf{j} + a \mathbf{k}) da dt \\ &= \int \int_E (a^2 \sin t \cos t + (1 - a)a) da dt = \int_0^1 \left[ -a^2 \frac{\cos(2t)}{4} + (1 - a)at \right]_0^{2\pi} da \\ &= 2\pi \int_0^1 a(1 - a) da = 2\pi \left[ \frac{a^2}{2} - \frac{a^3}{3} \right]_0^1 = \frac{\pi}{3}. \end{aligned}$$

8. Se kursboken eller föreläsninganteckningar.