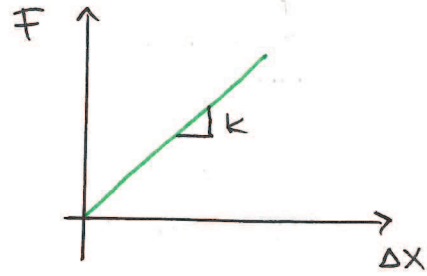


Hookes Lag

$$F = k \Delta x$$

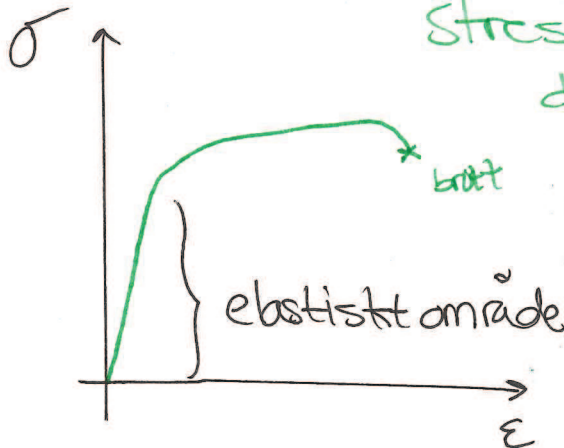
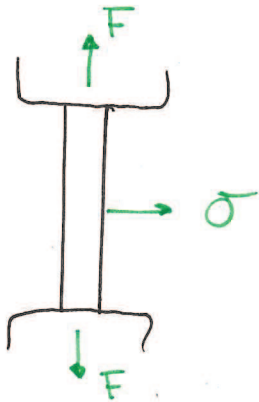
Mån LV4

AN



$$\sigma = E \epsilon$$

dragprov



$$\sigma = \frac{F}{A}$$

{ elastiskt område - materialet återvänder till sin ursprungsförhållande }

$$\epsilon = \frac{\delta}{L}$$

E - Young's Modulus

Ex Fria svängningar

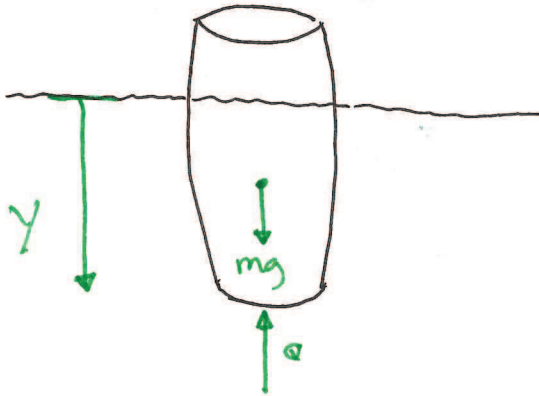
En bej har formen av en rät cylinder med $r = 0.6 \text{ cm}$ och $m = 3000 \text{ kg}$.

Bejen har en ~~låg~~ låg tyngdpunkt varför den flyter rakt uppåt i vattnet. $\rho_{\text{vatten}} = 1000 \text{ kg/m}^3$
små svängningar. Kraften från vattnet som beror på själva rörelsen kan försummas

Beräkna T.

Antag ingen dämpning och ingen påtvingande kraft.

1. utför koordinat, y



y - undersidans djup under ytan

2. Vilka krafter påverkar?

Tyngdkraft mg

Lyftkraft Q (Displacements tyngd)
displacement?

$$V = \pi r^2 y \rightarrow Q = \pi r^2 y \rho g$$

$$3. F_y = ma_y, F_y = mg - Q$$

$$4. \ddot{y} + \frac{\pi r^2 \rho g}{m} \left(y - \frac{m}{\pi r^2 \rho} \right) = 0$$

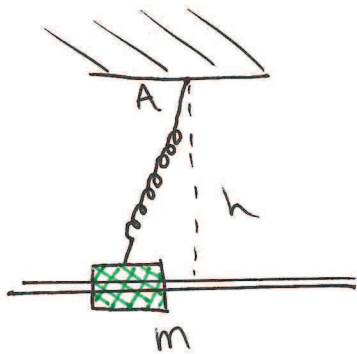
$$\text{Jmf: } \ddot{x} = -\frac{k}{m} x \quad \omega = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

$$\omega^2 = \frac{\pi r^2 \rho g}{m}$$

$$T = \frac{2\pi}{\omega} = \frac{2\pi(m)^{\frac{1}{2}}}{(\pi r^2 \rho g)^{\frac{1}{2}}} = 3.3 \text{ s}$$

$$\omega = \sqrt{\frac{\pi r^2 \rho g}{m}}$$

Ex. Fria svängningar, energi



En glatt horisontell stång som

↳ Försumma friktion

befinner sig stycket h rakt under A . Fjäders naturliga längd b ($< h$) och styvhet k

$$F = -k \Delta x$$

$$\sigma = E \epsilon$$

↳ Sökt: Frekvensen

Lösning

1) Koordinat x

2) Lös med energi princip

Teckna kinetisk och potentiell energi

Elastisk fjäder: $E_{tot} = E_k + E_p = \text{konstant}$

$$= \frac{mv^2}{2} + \frac{kx^2}{2}$$

Derivera energin m.p.t t

$$\frac{dE_{tot}}{dt} = 0 \quad \text{ty } E_{tot} = \text{konst.}$$

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2} mv^2 + \frac{1}{2} kx^2 \right) = m \dot{x} \ddot{x} + kx \dot{x} = 0$$

Delat med $\frac{1}{m \dot{x}}$ $\Rightarrow \ddot{x} + \frac{k}{m} x = 0$

I detta fall

$$E_k = \frac{1}{2} m \dot{x}^2$$

$$E_p = \frac{1}{2} k (\sqrt{h^2 + x^2} - b)^2$$

Derivera m.p.t

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2} m \dot{x}^2 + \frac{1}{2} k (\sqrt{x^2 + h^2} - b)^2 \right) = \cancel{m \dot{x} \ddot{x} + k (\sqrt{h^2 + x^2} - b)}$$

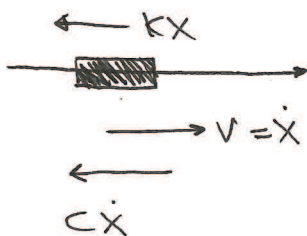
$$= m \dot{x} \ddot{x} + k (\sqrt{x^2 + h^2} - b) \frac{2x \dot{x}}{2\sqrt{h^2 + x^2}} = 0$$

$$\left\{ \ddot{x} + \frac{k}{m} x = 0 \right\} \text{ Dela med } m \dot{x} \text{ och l t } x \rightarrow 0$$

\rightarrow x^2 -termer f rsummas

$$\ddot{x} + k \frac{h-b}{mh} x = 0 \rightarrow f = \frac{\omega}{2\pi} = \frac{1}{2\pi} \sqrt{k - \frac{h-b}{mh}}$$

D mpade svängningar

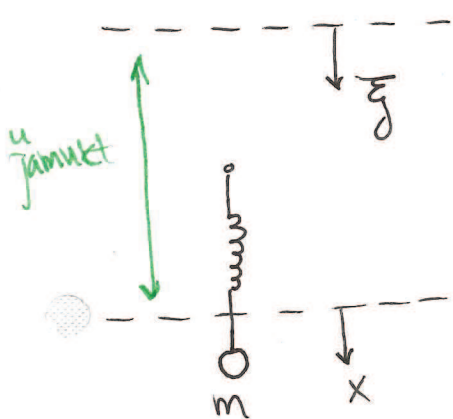


Linj r dämpning

Visk s dämpning

Pätvingade svängningar

(A) Odämpade pätvingade svängningar



Harmonisk kraft: $F_0 \cos \omega t$

störning $\bar{y} = a \cos \omega t$

$$F = m \frac{d^2 x}{dt^2} = -k(x - \bar{y})$$

$$m\ddot{x} + kx = ka \cos \omega t = F_0 \cos \omega t \quad (1)$$

Lösning:

Ansats $x(t) = A(\omega) \cos(\omega t - \delta) \quad (2)$

δ - fasförskjutning mellan F och x

Derivering av (2) ($\omega_0^2 = \frac{k}{m}$, $\cos(\omega t - \delta)$ expansion)
 $\cos \omega t \cos \delta + \sin \omega t \sin \delta$

Insättning i (1) ger:

$$A(\omega) \left(1 - \frac{\omega^2}{\omega_0^2}\right) \cos \delta = a \quad (3)$$

$$A(\omega) \left(1 - \frac{\omega^2}{\omega_0^2}\right) \sin \delta = 0 \quad (4)$$

$$\frac{(4)}{(3)} \Rightarrow \tan \delta = 0 \quad \text{för } \delta = 0, \pi$$

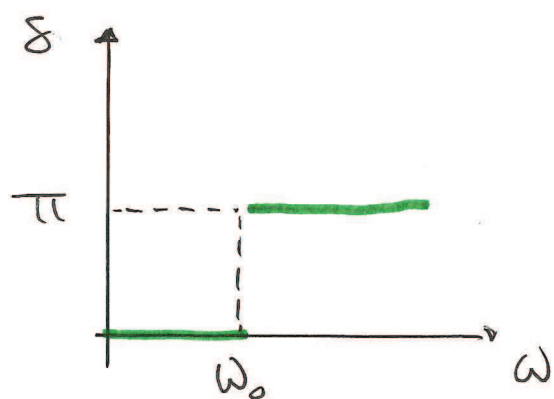
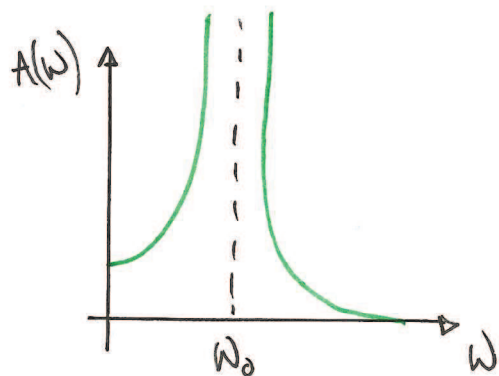
$$\delta = 0: A(\omega) \left(1 - \frac{\omega^2}{\omega_0^2}\right) = a \iff A(\omega) = \frac{a}{\left(1 - \frac{\omega^2}{\omega_0^2}\right)}$$

$$\delta = \pi: A(\omega) = \frac{-a}{\left(1 - \frac{\omega^2}{\omega_0^2}\right)}$$

Fysik: $A(\omega) > 0$

$$\begin{cases} A(\omega) \rightarrow a \text{ d\u00e5 } \omega \rightarrow 0 \\ A(\omega) \rightarrow \infty \text{ d\u00e5 } \omega \rightarrow \omega_0 \end{cases}$$

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}$$



(B) Påtvungade dämpningar med svängningar

$$F_0 \cos \omega t, \quad \xi = a \cos \omega t$$

Linjär dämpning $D = -b\dot{x}$

Detta ger $m\ddot{x} + b\dot{x} + kx = F_0 \cos \omega t$

$$\ddot{x} + \gamma\dot{x} + \omega_0^2 x = \frac{F_0}{m} \cos \omega t \quad (5)$$

Lösning

Ansats $x(t) = A(\omega) \cos(\omega t - \delta)$

Derivera, sätt in i (5) och dela upp i \cos resp. \sin termer

$$A(\omega) \left((\omega_0^2 - \omega^2) \cos \delta + \omega \gamma \sin \delta \right) = \omega_0^2 a$$

$$(\omega_0^2 - \omega^2) \sin \delta = \omega \gamma \cos \delta$$

$$\Rightarrow \tan \delta = \frac{\omega \gamma}{(\omega_0^2 - \omega^2)} \quad \left. \begin{array}{l} \omega \rightarrow 0 \quad \delta \rightarrow 0 \\ \omega \rightarrow \infty \quad \delta \rightarrow \pi \\ \omega \rightarrow \omega_0 \quad \delta \rightarrow \frac{\pi}{2} \end{array} \right\}$$

Resonans

$$\omega \rightarrow \omega_0 \rightarrow \delta \rightarrow \frac{\pi}{2}$$

dvs förflyttningen ligger vid resonans $\frac{\pi}{2}$ efter den drivande kraften!

Obs! vid resonans rör sig massan i samma riktning som den drivande kraften

$$x = A \cos \omega t$$

$$v = \dot{x} = -A\omega \sin \omega t$$

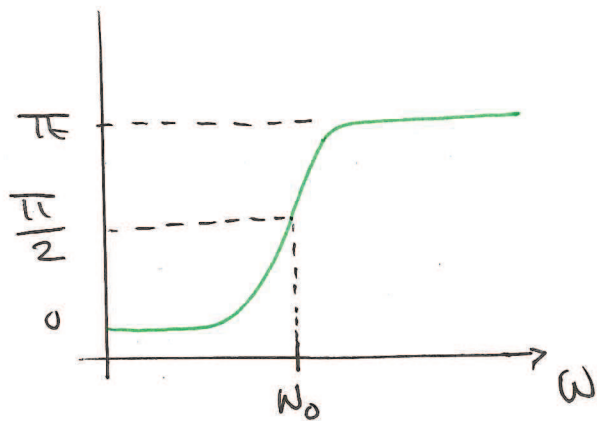
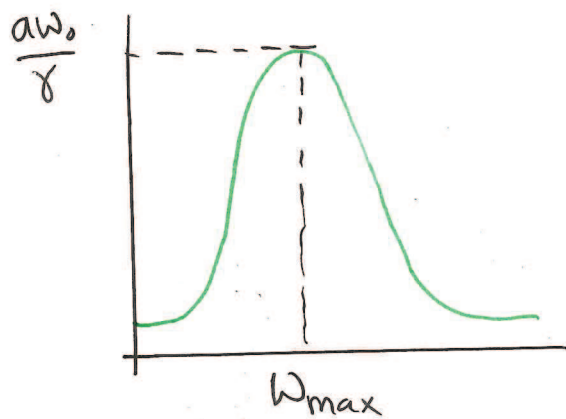
$$\text{Amplitud } A(\omega) = \frac{a\omega_0^2}{((\omega_0^2 - \omega^2)^2 + \omega^2 \gamma^2)^{1/2}}$$

(8)

$$\omega \rightarrow 0 \quad A \rightarrow a \quad \left(\frac{F_0}{k}\right)$$

$$\omega \rightarrow \infty \quad A \rightarrow 0$$

$$\omega \rightarrow \omega_0 \quad A \rightarrow \frac{a\omega_0}{\delta}$$



$A = A_{max}$ dvs nämnaren i (8) måste vara minimal

$$\omega = \omega_0 \left(1 - \frac{\gamma^2}{2\omega_0^2}\right)^{1/2} = \omega_{max}$$

$A \sim F_0$ A beror av ω