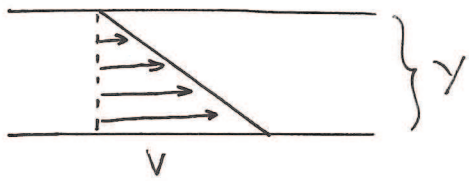


Fre Lv1

$$\frac{F}{A} \propto \frac{\Delta V}{\Delta y}$$



$$\frac{F}{A} = \mu \frac{\Delta V}{\Delta y}$$

μ - materialegenskap hos fluiden [Pa s]
 "hur trögflytande" viskositet

Låt $\Delta y \rightarrow 0 \rightarrow \frac{F}{A} = \mu \frac{\partial v_x}{\partial y} = \tau_{yx} \left[\frac{N}{m^2} \right]$

- 1:a index: normal till angreppsytan (y)
- 2:a index: kraftens riktning (x)

Obs! skjuvspänning \equiv skjuvkraft PER yta!

$$\left\{ \begin{array}{l} \mu = \text{viskositet} \\ \nu = \text{kinematisk viskositet} \end{array} \right\} \rightarrow \nu = \frac{\mu}{\rho} \left[\frac{m^2}{s} \right]$$

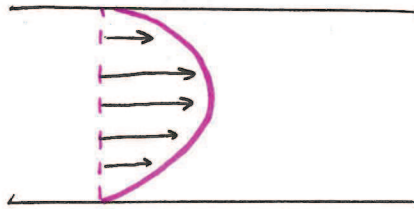
~~For~~ • $\mu(\text{gas}) > \mu(\text{vätska})$

$\mu(\text{vätska})$ är oberoende av P

$\mu(\text{gas})$ — " — " — " —

När trycket ökar så ökar sannolikheten för att molekylerna krockar/kolliderar

Hastighetsprofil



①
Högt
tryck

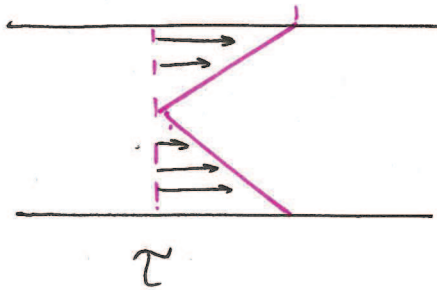
$v_x(y)$

②
Lågt
tryck

Hastigheten vid väggarna är noll pga **no-slip**

Högst hastighet i mitten där skjuvspänningen är som β minst

Skjuvspänningsprofil



Högst skjuvspänning vid väggarna ($v=0$) och lägst i mitten av fluiden ($v=v_{max}$)

Newtonsk vätska $\rightarrow \mu = \text{konstant}$ (oberoende av $\frac{\partial v_x}{\partial y}$)
"Vanliga, enkla fluider" kan approximeras som newtonska!

~~ofta~~

ofta (för newtonska fluider osv) om vi inte har något skjuvhastighet \rightarrow ingen skjuvspänning!

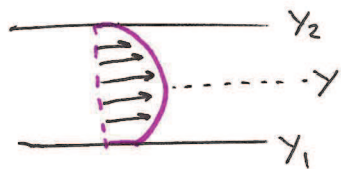
För ideal och realplaster: en viss skjuvspänning måste tilläggas innan vi får någon skjuvhastighet

vid beräkningar för vi anta $\mu = \text{konst!}$

- Skalär - storlek ex. c, T
- Vektor - storlek, riktning ex. $\vec{v} = \begin{pmatrix} v_x \\ v_y \\ v_z \end{pmatrix}$
- Tensor - storlek, riktning, angreppsytta ex. $\vec{\tau} = \begin{pmatrix} T_{xx} & T_{xy} & T_{xz} \\ T_{yx} & T_{yy} & T_{yz} \\ T_{zx} & T_{zy} & T_{zz} \end{pmatrix}$

Tecken konvention: positiv τ om yttormalens riktning har samma tecken som kraftens riktning

Hagen-Poiseuille's ekv.



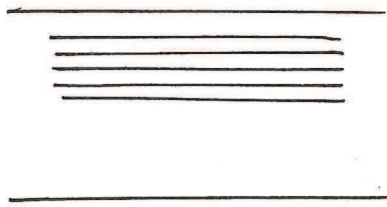
laminär strömning i cylindriskt rör
no-slip villkor:
$$\begin{cases} v_{y_1} = v_{y_2} = 0 \\ v_y = v_{\max} \end{cases}$$

Antaganden:

① Fluidet $\left\{ \begin{array}{l} \text{(a) Newtonsk} \\ \text{(b) kontinuum} \end{array} \right. \quad \mu = \text{konst.}$

② Strömningen $\left\{ \begin{array}{l} \text{(a) laminär} \\ \text{(b) stationär} \\ \text{(c) fullt utvecklad} \\ \text{(d) inkompressibel} \\ \text{(e) horisontell} \end{array} \right. \quad \begin{array}{l} \text{"lugn" strömning} \\ \frac{\partial}{\partial t} = 0 \\ \text{bortse från in- och} \\ \text{utloppstillstånd} \\ \rho = \text{konst} \\ g \text{ kan försummas} \end{array}$

Fullt utvecklad: hastighetsprofilen har nått sin "fulla potential"



Friktionskrafter mellan medkylerna
 vid väggen ($v=0$) minskar ju
 längre mitten av röret li kommer

dvs medkylerna vid väggen: $v_0=0$, no-slip
 utgör en friktionskraft för de som strömmar nära väggen

" $F_f \rightarrow \infty$ då $v \rightarrow 0$ "

Rörelsemängdsbalans:

x-niktning:

$$\Sigma F_x = \iint_{CS} \rho v_x (\vec{v} \cdot \vec{n}) dA + \frac{\partial}{\partial t} \iiint_{CV} \rho v_x dV$$

\nearrow In \equiv ut
 fullt utv. \nearrow 0, stationärt

Obs! kontrollvolum

